

シミュレーション物理6

運動方程式の方法:

惑星の軌道

出席のメール(件名に学生番号と氏名)に, 中点法
をサブルーチンを使って書いたプログラムを添付

今回の授業の目的

- 4次のRunge-Kutta法を用いて、惑星の軌道のシミュレーションを行う

$$m \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} = - \frac{GMm}{r^3} \vec{r}$$

$$\rightarrow \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} = - \frac{GM}{r^3} \vec{r} \rightarrow 2D(\text{using angular momentum cons.})$$

$$\rightarrow r/l = \tilde{r}, t/T = \tilde{t}, \frac{d^2 \tilde{r}}{d\tilde{t}^2} = - \left(\frac{GMT^2}{l^3} \right) \frac{1}{\tilde{r}^3} \tilde{r}$$

$$\rightarrow \text{set } \frac{GMT^2}{l^3} = 1$$

$$\rightarrow \frac{d^2 \tilde{r}}{d\tilde{t}^2} = - \frac{1}{\tilde{r}^3} \tilde{r}, \tilde{r} = (\tilde{x}, \tilde{y})$$

rk4.f90

- 4次のルンゲークッタ法
 Δt^4 まで正しい。
 - 高精度の数値計算に向いている。
 - これ以上次数を上げると、表式が複雑になりかえって計算時間がかかる。

自由落下のプログラムをrk4.f90を使うよう改良

```
program freefall
!-----
! This is a program to investigate the free fall
! 2005/5/12 Written by T. Ohtsuki
! Runge-Kutta method, subroutine used
! derivs is used as a subprogram, using "contains".
! This makes parameters in the procedure derivs global variables
!-----
implicit none ! Always begin with this statement
integer,parameter::double=selected_real_kind(14)
real(kind=double), parameter::zero=0.0_double,one=1.0_double,half=0.5_double
real(kind=double),parameter::pi=3.1415926535897932
integer,parameter::nd=2 ! dimension of the equation
real(kind=double),dimension(nd)::y,dydx,yout !位置, 速度はベクトルで定義
real(kind=double)::deltat,t,tmax,analytic
integer::i,nmax
real(kind=double),parameter::g=9.8_double,gamma=1.0_double
external:: derivsfreefall

!-----main program-----
deltat=0.05_double

t=zero
y(1)=zero ! initial velocity, 初期値も当然変わる
y(2)=zero ! initial position
```

```
tmax=5._double  
nmax=int((tmax-deltat/2._double)/deltat)+1
```

```
do i=1,nmax
```

```
  call derivsfreefall(nd,t,y,dydx) ! 微分係数を求める
```

```
  call rk4(nd,y,dydx,t,deltat,yout,derivsfreefall) !微分係数を使ってΔtだけ時間発展
```

```
  y=yout
```

```
end do
```

```
tmax=deltat*nmax
```

```
analytic=-g*tmax/gamma-g/gamma**2*exp(-gamma*tmax)+g/gamma**2 !ここら辺もいらない
```

```
print *,tmax,y(2),analytic
```

```
end program freefall
```

微分を求めるサブルーチン, derivsfreefall.f90として 保存

```
!----- Subroutines -----  
SUBROUTINE derivsfreefall(nd,x,y,dydx)  
!-----  
!  subroutine derivs  
!  nd : dimension of y  
!  x : time (usually time independent)  
!  dydx: first derivative w.r.t. time, not a partial derivative  
!-----  
IMPLICIT NONE  
integer,parameter::double=selected_real_kind(14)  
integer::nd  
REAL(kind=double), INTENT(IN) :: x  
REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(IN) :: y  
REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(OUT) :: dydx  
real(kind=double),parameter::g=9.8_double,gamma=1.0_double  
  
dydx(1)=-((g+gamma*y(1)) !g, gamma are global values ! ここは当然変える  
dydx(2)=y(1)  
END SUBROUTINE derivsfreefall
```

```

SUBROUTINE rk4(nd,y,dydx,x,h,yout,derivs)
!-----
! This is a Runge-Kutta subroutine
! 2005/5/11 Written by T. Ohtsuki
!-----
IMPLICIT NONE
integer,parameter::double=selected_real_kind(14)
integer::nd
REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(IN) :: y,dydx
REAL(kind=double), INTENT(IN) :: x,h
REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(OUT) :: yout
INTERFACE
  SUBROUTINE derivs(nd,x,y,dydx)
    IMPLICIT NONE
    integer,parameter::double=selected_real_kind(14)
    integer::nd
    REAL(kind=double), INTENT(IN) :: x
    REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(IN) :: y
    REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(OUT) :: dydx
  END SUBROUTINE derivs
END INTERFACE
REAL(kind=double) :: h6,hh,xh
REAL(kind=double), DIMENSION(size(y)) :: dym,dyt,yt

hh=h*0.5_double
h6=h/6.0_double
xh=x+hh
yt=y+hh*dydx
call derivs(nd,xh,yt,dyt)
yt=y+hh*dyt
call derivs(nd,xh,yt,dym)
yt=y+h*dym
dym=dyt+dym
call derivs(nd,x+h,yt,dyt)
yout=y+h6*(dydx+dyt+2.0_double*dym)
END SUBROUTINE rk4

```

これは非常に汎用性が高い。
rk4.f90として保存

- dahlmanにアップロード,
- f90 -c derivsfreefall.f90
- f90 -c rk4.f90
- f90 freefallrk4.f90 derivsfreefall.o rk4.o
- a.out
- 精度が非常によいことを確認する

自由落下のプログラムを惑星の軌道を求める プログラムに変更

```
program freefall ! Orbitとでもする
```

```
!-----
```

```
! This is a program to investigate the free fall
```

```
! 2005/5/12 Written by T. Ohtsuki
```

```
! Runge-Kutta method, subroutine used
```

```
! derivs is used as a subprogram, using "contains".
```

```
! This makes parameters in the procedure derivs global variables
```

```
!-----
```

```
implicit none ! Always begin with this statement
```

```
integer,parameter::double=selected_real_kind(14)
```

```
real(kind=double), parameter::zero=0.0_double,one=1.0_double,half=0.5_double
```

```
real(kind=double),parameter::pi=3.1415926535897932
```

```
integer,parameter::nd=2 ! dimension of the equation!, 直線運動でなく面内の運動なのでnd=2x2=4
```

```
real(kind=double),dimension(nd)::y,dydx,yout
```

```
real(kind=double)::deltat,t,tmax,analytic
```

```
integer::i,nmax
```

```
real(kind=double),parameter::g=9.8_double,gamma=1.0_double,これはいらなくなる
```

```
External:: derivsfreefall !これはderivsplanetに変更。
```

```
!-----main program-----
```

```
deltat=0.05_double
```

```
t=zero
```

```
y(1)=zero ! initial velocity, 初期値も当然変わる
```

```
y(2)=zero ! initial position
```

```
tmax=5._double  
nmax=int((tmax-deltat/2._double)/deltat)+1
```

```
do i=1,nmax ! ここは全く変えなくてよい !  
  call derivs(nd,t,y,dydx)  
  call rk4(nd,y,dydx,t,deltat,yout,derivs)  
  y=yout  
end do
```

```
tmax=deltat*nmax  
analytic=-g*tmax/gamma-g/gamma**2*exp(-gamma*tmax)+g/gamma**2 !ここら辺もいらない  
print *,tmax,y(2),analytic
```

```
end program freefall
```

プログラムのチェックは？

エネルギーの保存則：
$$E = \frac{m}{2}(v_x^2 + v_y^2) - \frac{GmM}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \frac{ml^2}{T^2} \left(\frac{\tilde{v}_x^2 + \tilde{v}_y^2}{2} - \frac{1}{\sqrt{\tilde{x}^2 + \tilde{y}^2}} \right)$$

よって $\frac{\tilde{v}_x^2 + \tilde{v}_y^2}{2} - \frac{1}{\sqrt{\tilde{x}^2 + \tilde{y}^2}}$ が一定である必要がある

角運動量保存則：
$$L_z = m(xv_y - yv_x) = m \frac{l^2}{T} (\tilde{x}\tilde{v}_y - \tilde{y}\tilde{v}_x)$$

よって $\tilde{x}\tilde{v}_y - \tilde{y}\tilde{v}_x$ が一定である必要がある

変数

- v_x, v_y, x, y を $y(1), y(2), y(3), y(4)$ とする。順番は別にどうでもよいが、 x, v_x, y, v_y というように位置と速さが混ざると粒子が増えてきたとき、面倒になる場合がある。

入出力

これまでは、画面からパラメータを入力して、画面に結果を書かせていた。

```
Read *,x
```

```
Print *,x
```

など。これだとあとで軌道を描かせたりするのが面倒

open, close, read, writeを使う

```
open(1,file="planetorbit.txt") ! ファイルplanetorbit.txtを1番の出力先として指定
```

! 別に1でなくても2でも10でも構わない。

! 複数のファイルをあけて、xは1に、yは10に書くのも可能

```
Write(1,'(e14.7)')pi**3 ! '(e14.7)'で書き方を指定。これは指数を使うやり方
```

```
Write(1,'(f14.7)')pi**3 ! これは指数を使わないやり方。
```

!14個の幅を使い、有効数字7桁という意味

!例えば'(i5)'なら5桁の整数を書く。答えが3桁なら2個空白となる。6桁以上だとX

```
close(1)
```

```
Open(1,file="planetorbit.txt")
```

```
Read(1,*) x
```

```
Close(1)
```

できあがったプログラムを見てみよう

```
program planetorbit
!-----
! This is a program to analyze the planetary motion
! 2005/5/19 Written by T. Ohtsuki
! Runge-Kutta method, subroutine used
! derivs is used as a subprogram, using "contains".
!-----
use ConservationLaw !保存則をチェックするモジュールを使う
implicit none ! Always begin with this statement
integer,parameter::double=selected_real_kind(14)
real(kind=double),
parameter::zero=0.0_double,one=1.0_double,half=0.5_double
real(kind=double),parameter::pi=3.1415926535897932
integer,parameter::nd=4 ! dimension of the equation
real(kind=double),dimension(nd)::y,dydx,yout
real(kind=double)::deltat,t,tmax,energy,AngularMomentum
integer::i,nmax
external:: derivsplanet
!-----main program-----
deltat=0.05_double
tmax=5._double
nmax=int((tmax-deltat/2._double)/deltat)+1
```

```

t=zero
! y(1):vx,y(2)=vy,y(3)=x,y(4)=y
y(1)=one ! initial x-velocity
y(2)=zero ! initial y-velocity
y(3)=zero ! initial x-position
y(4)=one ! initial y-position

call ConservedVariables(nd,y,energy,AngularMomentum)

open(1,file='planetorbit.txt')

write(1,'(5f14.7)')t,y(3),y(4),energy,AngularMomentum

!-----
! beginning of the time evolution
!-----
do i=1,nmax
  call derivsplanet(nd,t,y,dydx)
  call rk4(nd,y,dydx,t,deltat,yout,derivsplanet)
  y=yout
  t=t+deltat
  call ConservedVariables(nd,y,energy,AngularMomentum)
  write(1,'(5f14.7)')t,y(3),y(4),energy,AngularMomentum
end do
close(1)
end program planetorbit

```

これをderivsplanet.f90として保存

```
!----- Subroutines -----  
SUBROUTINE derivsplanet(nd,x,y,dydx)  
!-----  
!  subroutine derivsplanet  
!  nd : dimension of y  
!  x : time (usually time independent)  
!  dydx: first derivative w.r.t. time, not a partial derivative  
!-----  
IMPLICIT NONE  
integer,parameter::double=selected_real_kind(14)  
integer::nd  
REAL(kind=double), INTENT(IN) :: x  
REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(IN) :: y  
REAL(kind=double), DIMENSION(nd), INTENT(OUT) :: dydx  
  
dydx(1)=-y(3)/sqrt(y(3)**2+y(4)**2)**3  
dydx(2)=-y(4)/sqrt(y(3)**2+y(4)**2)**3  
dydx(3)=y(1)  
dydx(4)=y(2)  
END SUBROUTINE derivsplanet
```


保存則はモジュールで計算, conservationlaw.f90というファイルを用意

```
module ConservationLaw

implicit none
contains

subroutine ConservedVariables(nd,y,energy,AngularMomentum)
!-----
!  subroutine for examining the conserved quantity
!-----
IMPLICIT NONE
integer::nd
integer,parameter::double=selected_real_kind(14)
REAL(kind=double), dimension(nd),INTENT(IN) ::y
REAL(kind=double), INTENT(OUT)::energy,AngularMomentum

energy=(y(1)**2+y(2)**2)/2._double-1._double/sqrt(y(3)**2+y(4)**2)
AngularMomentum=y(3)*y(2)-y(4)*y(1)

END subroutine ConservedVariables

end module ConservationLaw
```

実行のさせ方

- まずモジュールをコンパイル

```
f90 -c conservationlaw.f90
```

- 次にrk4.f90, derivsplanet.f90をコンパイル(申してある場合はよい)

```
f90 -c rk4.f90
```

```
f90 -c derivsplanet.f90
```

- 最後に実行ファイルを作る

```
f90 planetrk4.f90 conservationlaw.o rk4.o derivsplanet.o
```

実行ファイル名を例えばorbit.outにしたければ

```
f90 -o orbit.out planetrk4.f90 conservationlaw.o rk4.o derivsplanet.o
```

課題

- いろいろな初期条件で，軌道を描かせる。
- 軌道はffftpでダウンロードし，エクセルで描かせる
- 来週はフォローアップ，今週で来た人は来なくてよい。出席は取りません。